

ČESKÉ VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ v Praze
Ú12110 Ústav přístrojové a řídicí techniky

Semestrální práce

Python pro vědecké výpočty

**Generátor pulzů pro simulaci vstupů
kontroly trakce vozu Formule student**

Vypracoval:
Pavel Balcar
2014

Úvod do problematiky

V této práci se budu zabývat vývojem zařízení, které bude simulovat vstupní signály ze snímačů otáček kol do řídicí jednotky motoru studentské formule. Zařízení bude použito pro testování funkčnosti systému kontroly trakce, kterou je schopna tato jednotka vykonávat. Toto testování bude probíhat na motorové brzdě, proto je třeba simulovat tyto vstupy. Snímání otáček kol na studentské formuli je realizováno pomocí hallových sond. Jejich výstup je tedy obdélníkový pulz s frekvencí závislou na konkrétních otáčkách a střídou cca. 50%. Střída je závislá na podobě tzv. trigger disku (kotouč s otvory), ale pro potřeby testování na motorové brzdě to není podstatný parametr a budu pracovat právě s 50%. Zařízení by mělo být snadno ovladatelné z uživatelského rozhraní na osobním počítači.

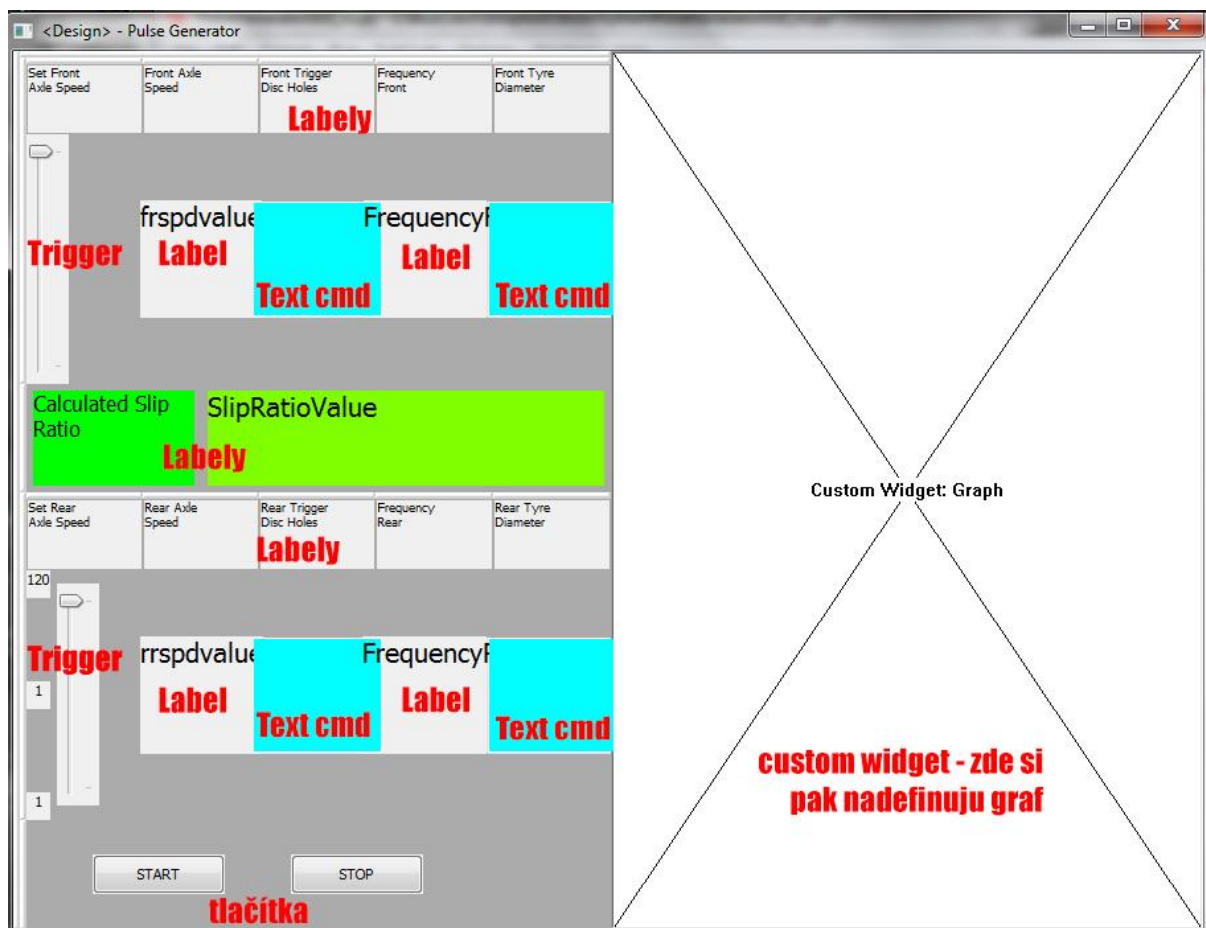
Požadavky

Je potřeba simulovat dva výstupní signály s různou frekvencí pro přední a zadní nápravu. Frekvence signálů musí být dopočítána ze zadaných veličin, které uživatel zadá v uživatelském rozhraní. Zadané veličiny jsou rychlost otáčení kol přední a zadní nápravy v km/h, průměr kol přední a zadní nápravy a počet děr na trigger disku přední a zadní nápravy.

Realizace

Výstupní signály generuje zařízení LabJack U3-LV. Uživatelské rozhraní bylo vytvořeno v prostředí wxGlade. Celý program byl pak psán v jazyce Python 2.7.4.

Začal jsem tvorbou samotného uživatelského rozhraní tzv. GUI v prostředí wxGlade. Zde jsem si zvolil, jak velké okno aplikace chci použít a to pak rozdělil na jednotlivé Sizery, do kterých jsem umisťoval jednotlivé prvky aplikace (tlačítka, labely, text commandy, triggery atp.) Program wxGlade poté výsledné GUI, vytvořené graficky, převede do Py-kódu.



Obr. 1 – GUI vytvořené v programu wxGlade, červené písmo jsou popisky.

Vygenerovaný Py-kód jsem otevřel v programu Idlex vkládal jednotlivým položkám GUI funkce. Kód vygenerovaný wxGlade nebudu popisovat. Popíšu jen změny, které jsem v něm provedl.

Vložení grafu do sizeru custom widget

V začátku kódu musí být importovány funkce z knihovny matplotlib a to takto:

```
import matplotlib
```

```
matplotlib.use('WXAgg')
```

```
from matplotlib.backends.backend_wxagg import FigureCanvasWxAgg as FigureCanvas
```

```
from matplotlib.backends.backend_wx import NavigationToolbar2Wx
```

```
from matplotlib.figure import Figure
```

a dále v „class Pulse_generator(wx.Frame):“ musí být vloženo toto:

```
self.figure = Figure()
self.axes = self.figure.add_subplot(111)
self.Graph = FigureCanvas(self, -1, self.figure)
```

Čtení hodnot zadávaných do GUI a aktualizace zobrazovaných hodnot

Tyto části programu obsahují všechny event handlers, tím je zaručeno, že když změní jakoukoli hodnotu, přepíše se labely, které ukazují aktuální hodnoty (rychlosti, frekvence, slíp, graf atd.)

```
##### Čtení dat z GUI, obsah je stejný pro všechny event handlers, proto se obsah labelu mení
##### s jakoukoli změnou v GUI
def spdf(self, event): # wxGlade: Pulse generator.<event_handler>
    frspeed=self.frspdtrig.GetValue()/10. #ctení posuvníku rychlosti předních kol
    sfrspeed=str(frspeed) #převod na string
    self.frspdvalue.SetLabel(sfrspeed) #nastavení labelu na aktuální nastavenou rychlost
    rrspeed=self.rrspdtrig.GetValue()/10. #posuvník rychlosti zadních kol
    srrspeed=str(rrspeed)
    self.rrspdvalue.SetLabel(srrspeed)
    slíp=((rrspeed-frspeed)/frspeed)*100. #vypocet slíp ratia
    slíp="%.3f" % #zkrácení čísla na 3 desetinné místa
    sslíp=str(slíp) #převod na sting
    self.SlípRatioValue.SetLabel(sslíp) #nastavení labelu slíp

### Vypocet hodnot frekvence pulzu zadních kol
trigfr=self.frTriggerdiscHoles.GetValue() #ctení hodnoty der předního trigger disku
FrTyre=self.FrDiameter.GetValue() #prumer předního kola
trigrr=self.rrTriggerdiscHoles.GetValue() #ctení hodnoty der zadního trigger disku
RrTyre=self.RrDiameter.GetValue() #prumer zadního kola
if not RrTyre or not trigrr: #pokud je jeden z parametru nula
    freqrr=0 #zapise se do lablu frekvence=0
    omegarr=freqrr #tim odpada problem s delením nulou
    freqrr="%.2f" % freqrr
    freqrr=str(freqrr)
    self.freqr.SetLabel(freqrr)
else: #zde se počítá frekvence ze zvolených hodnot
    RrTyre=int(RrTyre)
    trigrr=int(trigrr)
    freqrr=(rrspeed*trigrr)/(3.6*pi*(RrTyre/1000.))
    omegarr=freqrr
    freqrr="%.2f" % freqrr
    freqrr=str(freqrr)
    self.freqr.SetLabel(freqrr)
```

Obr. 2 – první část kódu pro čtení hodnot z text commandů a triggerů, tento kód obsahuje každý event handler programu kromě handlerů pro obsluhu tlačítek

```

##### Zde je cast programu pro vykresleni grafu
self.axes.cla()
omega=0
if omegafr==0 and omegarr==0:      #podminky jsou zde pro urceni rozsahu x osy
    t = arange(0.0, 1, 0.0001)      #pokud jsou obe frekv. =0 osa x je <0,1>
    y = (signal.square(omegafr*t,duty=0.5)+1)/2
    x = (signal.square(omegarr*t,duty=0.5)+1)/2
elif omegafr<>0 and omegarr==0:    #zde je rozsah promenlivy podle ot prednich kol tak aby se graf vhodne vykresloval
    omega=omegafr
    t = arange(0.0, 30/omega, 0.0001)
    y = (signal.square(omegafr*t,duty=0.5)+1)/2
    x = (signal.square(omegarr*t,duty=0.5)+1)/2
elif omegafr==0 and omegarr<>0:    #zde je rozsah promenlivy podle otacek zadnich kol tak aby se graf vhodne vykresloval
    omega=omegarr
    t = arange(0.0, 30/omega, 0.0001)
    y = (signal.square(omegafr*t,duty=0.5)+1)/2
    x = (signal.square(omegarr*t,duty=0.5)+1)/2
elif omegafr<>0 and omegarr<>0:    # zde je rozsah promenlivy podle vetsi z frekvenci
    if omegarr>omegafr:
        omega=omegafr
    else:
        omega=omegarr
    t = arange(0.0, 30/omega, 0.0001)
    y = (signal.square(omegafr*t,duty=0.5)+1)/2
    x = (signal.square(omegarr*t,duty=0.5)+1)/2

### samotne vykresleni grafu
self.axes.plot(t, y)
self.axes.plot(t, x)
self.axes.set_ylim(-0.5,1.5)
self.axes.set_title('Rear tyres - Green, Front tyres - Blue ')
self.axes.set_xlabel('t [sec]')
self.axes.set_ylabel('y [/]')
self.axes.grid()
self.Graph.draw()

event.Skip()

```

Obr. 3 – druhá část kódu pro čtení hodnot, tento kód obsluhuje aktualizaci grafu v custom widgetu

Threading

Generování pulzů je spuštěno tlačítkem start. Event handler pro tlačítko start obsahuje while cyklus. Protože je třeba generovat pulzy o dvou různých frekvencích, nestačí jeden while cyklus, ale musím použít dva. Funkce threading právě toto umožňuje. Při jejím použití se spustí více nezávislých vláken programu, které běží paralelně a tím pádem můžou běžet i dvě paralelní while smyčky.

```

### Inicializace Threadu - jsou zde proto ze vystupni pulzy muzou mit ruznou frekvenci
### proto potrebuji 2 paralelne bezici while cykly kazdy ve svem vlakne
class PulseThread(threading.Thread):
    def __init__(self,wait,pin):      #inicializace
        threading.Thread.__init__(self) #wait je 1/2*frekvence
        self.wait=wait
        self.pin=pin                 #pin je zvoleny GPIO port LabJacku

    def run(self):                    #obsah threadu
        is_run = True
        while is_run:
            d.getFeedback(u3.BitStateWrite(IONumber = self.pin,State=1))
            time.sleep(self.wait)
            d.getFeedback(u3.BitStateWrite(IONumber = self.pin,State=0))
            time.sleep(self.wait)
            is_run=self.butstop

```

Obr. 4 – Inicializace a obsluha threadů

Celá část programu v event handleru tlačítka start pak vypadá takto:

```
##### Event handler pro tlačitko start
def but_start(self, event): # wxGlade: Pulse generator.<event_handler>
    d = u3.U3() #inicializace LabJacku
    d.debug = True #zapnutí Debug
    d.getFeedback(u3.LED(State = True)) #zapnutí diody labjacku aby bylo videt jestli je funkcní

##### Inicializace Threadu - jsou zde proto ze vystupni pulzy muzou mit ruznou frekvenci
##### proto potrebují 2 paralelne bezici while cykly kazdy ve svem vlakne
class PulseThread(threading.Thread):
    def __init__(self,wait,pin): #inicializace
        threading.Thread.__init__(self) #wait je 1/2*frekvence
        self.wait=wait
        self.pin=pin #pin je zvoleny GPIO port LabJacku

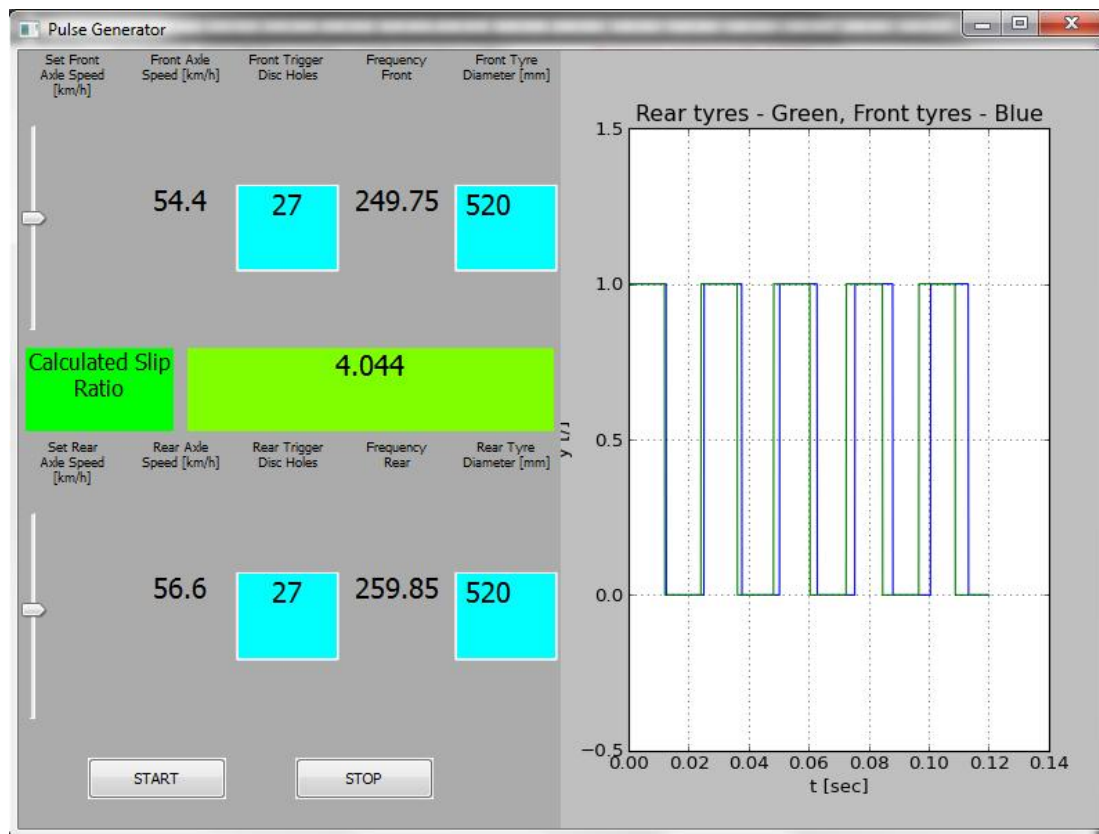
    def run(self): #obsah threadu
        is_run = True
        while is_run:
            d.getFeedback(u3.BitStateWrite(IONumber = self.pin,State=1)) #zapnutí pinu
            time.sleep(self.wait) #cekani o dobe pulperiody
            d.getFeedback(u3.BitStateWrite(IONumber = self.pin,State=0)) #vypnutí
            time.sleep(self.wait)

trigfr=self.frTriggerdiscHoles.GetValue() #cteni hodnot GUI
FrTyre=self.FrDiameter.GetValue()
trigrr=self.rrTriggerdiscHoles.GetValue()
RrTyre=self.RrDiameter.GetValue()
frspeed=self.frsdpdtrig.GetValue()/10.
rrspeed=self.rrspdpdtrig.GetValue()/10.
if not FrTyre or not trigfr or not RrTyre or not trigrr: #generovani se spusti jen
    d.getFeedback(u3.LED(State = False)) #pokud jsou v gui zadane vsechny
    d.getFeedback(u3.BitStateWrite(IONumber = 4,State=0)) #hodnoty
    d.getFeedback(u3.BitStateWrite(IONumber = 5,State=0))
else:
    d.getFeedback(u3.LED(State = True)) #spusteni generatoru pulzu
    FrTyre=int(FrTyre)
    trigfr=int(trigfr)
    RrTyre=int(RrTyre)
    trigrr=int(trigrr)
    waitfr=(3.6*pi*FrTyre/1000)/(2*frspeed*trigfr) #vypocet pulperiody pulzu
    waitrr=(3.6*pi*RrTyre/1000)/(2*rrspeed*trigrr) #puperioda druhého pulzu
    #####
    threadfr = PulseThread(waitfr,4,True) #vytvoreni threadu na pinu 4
    threadrr = PulseThread(waitrr,5,True) #vytvoreni threadu na pinu 5
    threadfr.start()
    threadrr.start()
event.Skip()
```

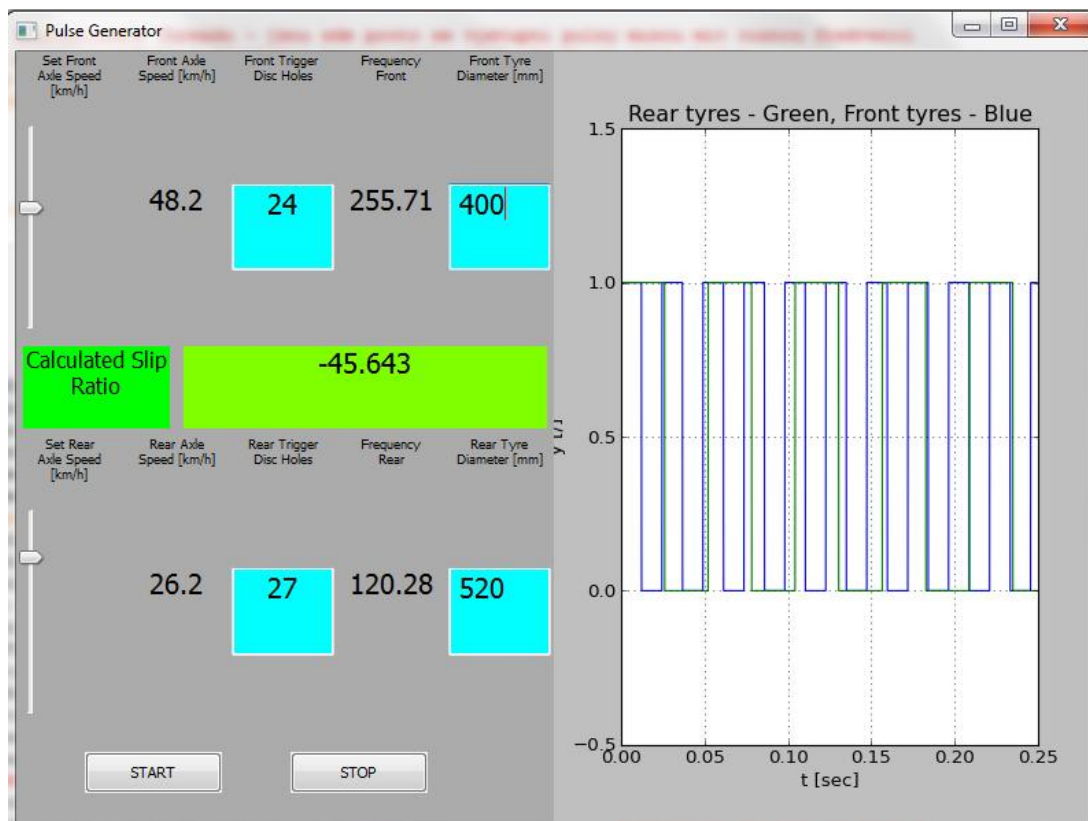
Obr. 5 – Event handler tlačítka pro start generování pulzů

Při použití tohoto kódu však není možné dále ovládat GUI. Pokud se o nějakou interakci pokusím celé GUI spadne. Tento problém by se dal odstranit použitím ještě jednoho threadu, který bude obsluhovat celé GUI.

Hotové GUI



Obr. 6 – Hotové spuštěné GUI



Obr. 7 – Hotové spuštěné GUI pro demonstraci s jinými hodnotami, zde je vidět správně vypočtená záporná hodnota slip ratia, a překreslení rozsahu osy x

Závěr

Cílem této práce bylo vyzkoušet tvorbu uživatelských rozhraní pro jazyk Python, seznámit se s možnostmi měřicí karty LabJack a navrhnout zařízení pro testování kontroly trakce studentské formule na motorové brzdě. Seznámil jsem se s prací s thready pro Python. Podařilo se mi zprovoznit potřebné generování obdélníkových pulzů na dvou portech LabJacku. Původní záměr byl, aby bylo celé GUI ovladatelné v reálném čase a tak byla umožněna jednoduše změna parametrů výstupních signálů. Toto se mi nepodařilo splnit. Pro splnění tohoto záměru bych musel celé GUI vložit do třetího threadu a pak by celý program měl fungovat správně.