

Matematika I – přednáška 5

Shrnutí co bylo minule

Determinant matice, regulární a singulární matice, inverzní matice.

Co bude dnes

Soustavy lineárních algebraických rovnic (Frobeniova věta, Gaussova eliminace, Cramerovo pravidlo).

Tyto slidy jsou na adrese

<https://users.fs.cvut.cz/jan.valasek>

(pro osobní potřeby a nahrazuje skripta ani přednášku).

I.3. Soustavy lineárních algebraických rovnic

Obecný tvar soustavy m lineárních algebraických rovnic pro n neznámých:

$$\begin{aligned} a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n &= b_1 \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n &= b_2 \\ &\vdots \\ a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n &= b_m \end{aligned} \tag{5.1}$$

$a_{11}, a_{12}, \dots, a_{mn}$ } zadaná reálná čísla
 b_1, b_2, \dots, b_m

x_1, x_2, \dots, x_n – neznámé

Při aplikacích matematiky je často nutné řešit soustavy mnoha set (nebo tisíc) lineárních algebraických rovnic pro mnoho set (nebo tisíc) neznámých.

Označení:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11}, & a_{12}, & \dots, & a_{1n} \\ a_{21}, & a_{22}, & \dots, & a_{2n} \\ & & \vdots & \\ a_{m1}, & a_{m2}, & \dots, & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

A ... *matici soustavy* (= matice typu $m \times n$)

B ... *sloupec pravých stran* (= matice typu $m \times 1$)

X ... *sloupec neznámých* (= matice typu $n \times 1$)

Pomocí matic A , B , X můžeme soustavu (5.1) zapsat podstatně úspornějším způsobem:

$$\boxed{A \cdot X = B.} \quad (5.1)$$

Řešení soustavy (5.1): každá uspořádaná n -tice reálných čísel x_1, x_2, \dots, x_n , která soustavě vyhovuje.

Jsou-li všechna čísla b_1, b_2, \dots, b_m rovna nule, nazýváme soustavu *homogenní*. V opačném případě nazýváme soustavu *nehomogenní*.

Homogenní soustavu můžeme úsporným způsobem zapsat:

$$A \cdot X = O, \quad (5.2)$$

kde O je nulová matice typu $m \times 1$.

Důležité otázky:

- 1) Má soustava (5.1) (nebo speciálně homogenní soustava (5.2)) vždy nějaké řešení, nebo se může stát, že neexistuje ani jedno řešení?
- 2) Pokud soustava má řešení, kolik jich je? Jakou má množina všech řešení strukturu? (Jinými slovy: je v množině všech řešení nějaký řád? Jaký řád?)
- 3) Jak lze všechna řešení soustavy (5.1) (nebo speciálně homogenní soustavy (5.2)) nalézt?

Začněme homogenní soustavou (5.2).

- 1) Jednoduché poznatky: *Homogenní soustava má vždy alespoň jedno řešení, totiž řešení nulové $x_1 = 0, x_2 = 0, \dots, x_n = 0$ (= tzv. triviální řešení).*

Některé homogenní soustavy již žádné další řešení nemají (tj. nulové řešení je jediným řešením), naopak některé jiné homogenní soustavy mají nekonečně mnoho řešení (mezi nimiž je jedno triviální řešení a ostatní jsou netriviální řešení).

Příklady: viz TABULE T5.1

2) Obecný poznatek:

Věta. *Množina všech řešení homogenní soustavy (5.2) je podprostorem n -rozměrného aritmetického prostoru \mathbb{R}^n . Dimenze tohoto podprostoru je $n - h(A)$.*

Důkaz první části věty: viz TABULE T5.2

3) Jak nalézt všechna řešení homogenní soustavy (5.2)?

Můžeme použít tzv. **Gaussovou eliminační metodu**.

Vysvětlení a příklady: viz TABULE T5.3

Nyní se zabývejme obecnou soustavou (5.1), která může být i nehomogenní.

K otázkám 1) – 3):

- 1) Jednoduché poznatky: *Soustava nemusí mít žádné řešení, může mít jediné řešení, může mít nekonečně mnoho řešení.* Příklady: viz TABULE T5.4
- 2) V obecném případě informaci o počtu řešení poskytuje tzv. Frobeniova věta. Označme

$$(A | B) = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{11}, & a_{12}, & \dots, & a_{1n} & b_1 \\ a_{21}, & a_{22}, & \dots, & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & & & & \vdots \\ a_{m1}, & a_{m2}, & \dots, & a_{mn} & b_m \end{array} \right) \quad \dots \quad \text{tzv. rozšířená matice soustavy}$$

Věta (Frobeniova).

- I. *Soustava lineárních algebraických rovnic (5.1) (pro n neznámých) má řešení právě tehdy, je-li $h(A) = h(A | B)$.*
- II. *Je-li $h(A) = h(A | B) = n$, má soustava (5.1) jediné řešení.
Je-li $h(A) = h(A | B) < n$, má soustava (5.1) nekonečně mnoho řešení.*

Výhodou Frobeniovy věty je, že poskytuje informaci o počtu řešení soustavy (5.1), aniž soustavu řešíme.

Příklad: Vyšetřete, kolik řešení má v závislosti na parametru a soustava

$$\begin{array}{lclcl} ax_1 & + & x_2 & + & x_3 = 1 \\ x_1 & + & ax_2 & + & x_3 = 1 \\ x_1 & + & x_2 & + & ax_3 = 1 \end{array}$$

Řešení: Souběžně vyšetříme hodnost matice soustavy a rozšířené matice soustavy.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} a, & 1, & 1 & 1 \\ 1, & a, & 1 & 1 \\ 1, & 1, & a & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1, & a, & 1 & 1 \\ a, & 1, & 1 & 1 \\ 1, & 1, & a & 1 \end{array} \right) \sim *) \left(\begin{array}{ccc|c} 1, & a, & 1 & 1 \\ 0, & 1-a^2, & 1-a & 1-a \\ 0, & 1-a, & a-1 & 0 \end{array} \right)$$

*) 1. řádek násobíme $(-a)$ a přičteme ke 2. řádku. Poté 1. řádek odečteme od 3. řádku.

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1, & a, & 1 & 1 \\ 0, & 1-a, & a-1 & 0 \\ 0, & 1-a^2, & 1-a & 1-a \end{array} \right) \sim **) \left(\begin{array}{ccc|c} 1, & a, & 1 & 1 \\ 0, & 1-a, & a-1 & 0 \\ 0, & 0, & 2-a-a^2 & 1-a \end{array} \right)$$

**) 2. řádek násobíme $1+a$ a odečteme od 3. řádku.

Nyní vidíme, že

- a) Je-li $a \neq 1$ a $a \neq -2$, pak rovněž $1 - a \neq 0$ a $2 - a - a^2 \neq 0$. Hodnost matice soustavy i hodnost matice rozšířené jsou obě stejné a rovnají se 3, což je stejně jako počet neznámých. Soustava má tudíž jediné řešení.
- b) Je-li $a = 1$, tak hodnost matice soustavy i hodnost matice rozšířené jsou obě stejné a rovnají se 1, což je menší, než je počet neznámých. Soustava má tudíž nekonečně mnoho řešení.
- c) Je-li $a = -2$, tak $1 - a \neq 0$ a $2 - a - a^2 = 0$. Hodnost matice soustavy je 2 a hodnost rozšířené matice je 3. Jelikož tyto hodnosti jsou různé, soustava nemá žádné řešení.

3) Jak nalézt všechna řešení soustavy (5.1)?

Opět můžeme použít **Gaussovou eliminační metodu**.

Příklad: viz TABULE T5.5

V případě, kdy soustava (5.1) je soustavou n rovnic pro n neznámých a matici soustavy A je regulární, existuje jediné řešení. (Toto jednoduché tvrzení snadno odvodíme pomocí Frobeniovy věty.) V tomto speciálním případě lze k vyjádření řešení použít i tzv. **Cramerovo pravidlo:**

$$x_i = \frac{\Delta_i}{\Delta} \quad (i = 1, \dots, n)$$

kde $\Delta = \det A$ a Δ_i je determinant čtvercové matice, která vznikne z matice A po nahrazení i -tého sloupce sloupcem pravých stran.

Příklad: viz TABULE T5.6