

Matematika II – přednáška 20

Co bude dneska?

Výpočet potenciálu. Více postupů, hodí se v jiných situacích.

Použití potenciálu v příkladech.

Tyto slidy jsou na adrese

[http : //marian.fsik.cvut.cz/~neustupa/M2_Neu_prednaska20.pdf](http://marian.fsik.cvut.cz/~neustupa/M2_Neu_prednaska20.pdf)
(pro osobní potřeby).

Shrnutí co bylo minule

- ☞ Potenciální vektorové pole. Vlastnosti, souvislost s nezávislostí křivkového integrálu na integrační cestě.
- ☞ Nutná a postačující podmínka pro to, aby vektorové pole bylo potenciální.

Potenciální pole - opakování

Definice (Potenciální vektorové pole.). Vektorové pole \mathbf{f} v oblasti $D \subset \mathbb{E}_k$ ($k = 2$ nebo $k = 3$) nazýváme *potenciální pole* v D , jestliže existuje skalární pole (= skalární funkce) φ v D takové, že

$$\mathbf{f} = \text{grad } \varphi$$

v D . Skalární funkci φ nazýváme *potenciál* vektorového pole \mathbf{f} v D .

Věta. Je-li \mathbf{f} potenciální a spojitě vektorové pole v oblasti D , φ je potenciál \mathbf{f} v D a C je křivka v D , pak

$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \varphi(k.b. C) - \varphi(p.b. C).$$

Potenciální pole - opakování

V.1.6.

Věta. f je potenciální vektorové pole v oblasti $D \Leftrightarrow$ Křivkový integrál vektorové funkce f nezávisí v D na integrační cestě. \Leftrightarrow Cirkulace f po uzavřené křivce $= 0$ v D .

Potenciální pole v \mathbb{E}_2

Věta (Potenciální pole v \mathbb{E}_2 – NUTNÁ podmínka.). Necht'

Necht' f je potenciální pole v D .

Pak $f = (U, V)$ je vektorové pole v D , jehož souřadnicové funkce U a V mají v D spojitě parciální derivace a splňují podmínku:

$$\frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} = 0 \quad \text{v } D. \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\partial U}{\partial y}$$

Tj. máme

$$\frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} = 0 \quad \text{v } D.$$

?

NEplatí. Pak f není potenciální.

ANO, platí. Pak f může ale nemusí být potenciální.

$$f = \text{grad } \varphi \\ (u, v) = (\partial_x \varphi, \partial_y \varphi)$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y}$$

Pf.:

$$\vec{f} = \left(\underbrace{x+y}_u, \underbrace{x^2-y^2}_v \right) \quad \vec{f} \text{ potenciální o } E_2?$$

$$\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} (x^2 - y^2) = 2x \quad \Rightarrow \text{nemí potenciální}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = 1$$

$$\vec{f} = \left(\underbrace{2x-y^2}_u, \underbrace{3-2xy}_v \right) \quad \text{---||--- } \underline{E_2?}$$

$$\frac{\partial v}{\partial x} = -2y \quad \Rightarrow \text{míra, ale nemusí, tj. zatím není.}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -2y \quad ||$$

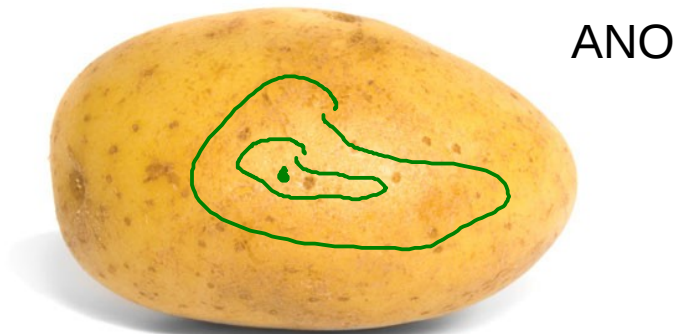
E_2 je jednoduše souvislá oblast

\vec{f} je potenciální pole.

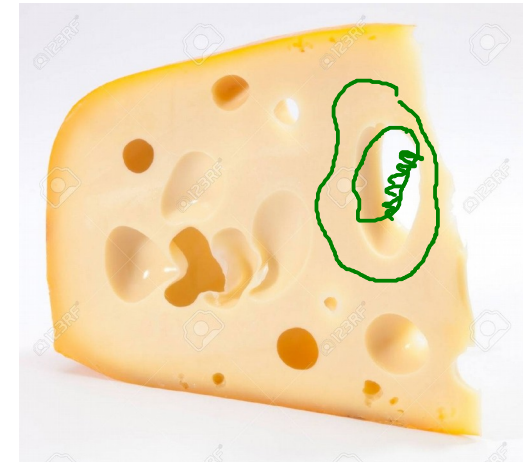
Jednoduše souvislá oblast

nebo též v E^2

Definice (Jednoduše souvislá oblast v E_3). Oblast $D \subset \mathbb{E}_3$ nazýváme *jednoduše souvislou*, pokud každou uzavřenou křivku C v D můžeme spojitě změnit (stáhnout) v bod v D , aniž přitom kdykoliv oblast D opustíme.



NE



Potenciální pole - opakování

Věta. f je potenciální vektorové pole v oblasti $D \Leftrightarrow$ Křivkový integrál vektorové funkce f nezávisí v D na integrační cestě.

Věta (Potenciální pole v \mathbb{E}_2 – postačující podmínka.). Nechť

- D je jednoduše souvislá oblast v \mathbb{E}_2 a
- $f = (U, V)$ je vektorové pole v D , jehož souřadnicové funkce U a V mají v D spojitě parciální derivace a splňují podmínku:

$$\frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} = 0 \quad \text{v } D.$$

Pak f je potenciální pole v D .

\Rightarrow *Green. V.*

Potenciální pole v \mathbb{E}_2

Věta (Potenciální pole v \mathbb{E}_2 – postačující podmínka.). Nechť

- a) D je jednoduše souvislá oblast v \mathbb{E}_2 a
- b) $\mathbf{f} = (U, V)$ je vektorové pole v D , jehož souřadnicové funkce U a V mají v D spojité parciální derivace a splňují podmínku:

$$\frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} = 0 \quad \text{v } D.$$

Pak \mathbf{f} je potenciální pole v D .

Tj. máme

$$\frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} = 0 \quad \text{v } D.$$

?

NE. Pak \mathbf{f} není potenciální.

ANO. Je D jednoduše souv. oblast?

NE, \mathbf{f} není v D potenciální.

ANO, \mathbf{f} je v D pot.

Metody nalezení potenciálu potenciálního vektorového pole

Na tabuli. 0) ověření post. podmínky

Metoda ①

$$\vec{f} = \text{grad } \varphi$$

$$\begin{matrix} u \\ v \end{matrix} = \begin{matrix} \frac{\partial \varphi}{\partial x} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial y} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} \tilde{\varphi}_1(x,y) = \int \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx = \int U(y) dx + C(y) \\ \tilde{\varphi}_2(x,y) = \int \frac{\partial \varphi}{\partial y} dy = \int V(x,y) dy + C(x) \end{matrix}$$

b) porovnáním kandidátů $\tilde{\varphi}_1$ a $\tilde{\varphi}_2$
 najdeme $C(x)$ a $C(y) \rightarrow \varphi(x,y)$.

$$\underline{f = (2x - y^2, 3 - 2xy)}$$

a) $U = 2x - y^2 \rightarrow \underline{\underline{\tilde{\varphi}_1}} = \int U dx = \int (2x - y^2) dx = \underline{x^2 - y^2 x + C(y)}$

$V = 3 - 2xy \rightarrow \underline{\underline{\tilde{\varphi}_2}} = \int V dy = \int (3 - 2xy) dy = \underline{3y - xy^2 + C(x)}$

b) porovnaní $\tilde{\varphi}_1$ a $\tilde{\varphi}_2$

$$\varphi(x, y) = \tilde{\varphi}_1 = \tilde{\varphi}_2$$

$$\cancel{C(x)^2} - y^2 x + \boxed{C(y)} = \boxed{3y} - xy^2 + \cancel{C(x)}$$

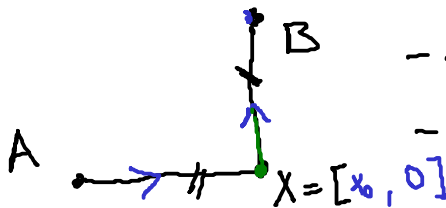
$$C(x) = x^2 + C$$

$$\underline{C(y) = 3y + C}$$

$$\varphi(x, y) = x^2 - y^2 x + \underbrace{3y}_{C(y)} + C$$

Metoda ② (saložena' dk V.1.6)

- volim body A a B libovolně, ale fevně
- pak použijem křivku int. a $f^>$ pro úsečkách // se SS



vyberu $A = [0, 0]$, $B = [x_0, y_0]$ $\Rightarrow \varphi(x_0, y_0)$.



$$f^>: \begin{aligned} U &= 2x - y^2 \\ V &= 3 - 2xy \end{aligned}$$

$$a) \int_A^B f^> \cdot d\vec{s} = \int_A^B \vec{f} \cdot d\vec{s} = \int_{t=0}^{t=x_0} \vec{f}(P(t)) \cdot \dot{P}(t) dt$$

úsečka AX:

$P(t): \begin{aligned} x &= 0 + t \\ y &= 0 \end{aligned}$

$\dot{P}(t) = (1, 0)$

$t \in \langle 0, x_0 \rangle$

$$\begin{aligned} &= \int_0^{x_0} (2t - 0^2) \cdot 1 dt + \int_0^{x_0} (3 - 2t \cdot 0) \cdot 0 dt \\ &= \int_0^{x_0} (2t) dt = [t^2]_0^{x_0} = x_0^2 \end{aligned}$$

$$\int_A^B f^> \cdot d\vec{s} = \int_{A_1}^B f^> \cdot d\vec{s} + \int_A^{A_1} f^> \cdot d\vec{s}$$

$$(1, 0) dt = \dot{P}(t) dt = (dx, dy)$$

$$dt = dx \quad dy = 0$$



b) $I_2 = \int_{\overline{XB}} \vec{f} \cdot d\vec{s} = \left| \begin{array}{l} \text{param. interval } \overline{XB} \\ P(t) = \frac{x = x_0}{y = 0 + t} \\ t \in \langle 0, y_0 \rangle \\ \dot{P}(t) = (0, 1) \end{array} \right| = + \int_0^{y_0} (2x_0 t^2, 3-2x_0 t) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} dt$

$B = [x_0, y_0]$

$X = [x_0, 0]$

$= \int_{\overline{XB}} (2x - y^2) dx + (3 - 2xy) dy =$

$= [3t - 2x_0 \frac{t^2}{2}]_0^{y_0} =$

$= \underline{3y_0 - x_0 y_0^2}$

c) $\int_A^B \vec{f} \cdot d\vec{s} = I_1 + I_2 = \underline{x_0^2 + 3y_0 - x_0 y_0^2}$

$\left(\begin{array}{l} \varphi(B) - \varphi(A) \\ \varphi(x_0, y_0) \end{array} \right)$

d) $[x_0, y_0] \rightarrow [x, y]$

$\varphi(x, y) = x^2 + 3y - x y^2 + C$

Metoda ③ (viz M3)

$$u = \partial_x \varphi \Rightarrow \tilde{\varphi}_1 = \int u dx + C(y)$$

$$v = \partial_y \varphi \Rightarrow \tilde{\varphi}_2 = \int v dy + C(x)$$

$$\frac{\partial \tilde{\varphi}_1}{\partial y} = v \Rightarrow C'(y) = \dots \Rightarrow C(y)$$

P.F.:

$$u = (2x - y^2)$$

$$v = (3 - 2xy)$$

$$\Rightarrow \tilde{\varphi}_1(x, y) = \int u dx = \int (2x - y^2) dx = \underline{x^2 - xy^2 + C(y)}$$

$$\frac{\partial \tilde{\varphi}_1}{\partial y} = 0 - 2xy + C'(y) = v = 3 - 2xy$$

$$C'(y) = 3$$

$$\Rightarrow \underset{\text{min}}{C(y)} = \int \underset{\text{min}}{C'(y)} dy = \int 3 dy = 3y + C \quad \left| \varphi = x^2 - xy^2 + 3y + C \right.$$

Pr.:

$$u = \frac{3}{4}x^2y^2 + 2x$$

$$V = \frac{1}{2}x^3y + y^2$$

- a) $\varphi(x, y) = ?$
- b) $\int_{[0,2]}^{\square} f \rightarrow d\sigma = ?$

$$\tilde{\varphi}_1(x, y) = \int u dx = \int \left(\frac{3}{4}x^2y^2 + 2x \right) dx = \underline{\underline{\frac{1}{4}y^2x^3 + x^2 + C(y)}}$$

$$V = \frac{\partial \tilde{\varphi}_1}{\partial y} = \frac{1}{4}x^3 \cdot 2y + 0 + \underline{\underline{C'(y)}} = \underline{\underline{\frac{1}{2}x^3y + y^2}}$$

$$C(y) = \int C'(y) dy = \int y^2 dy = \underline{\underline{\frac{y^3}{3} + C}}$$

$$\varphi(x, y) = \underline{\underline{\frac{1}{4}y^2x^3 + x^2 + \frac{y^3}{3} + C}}$$

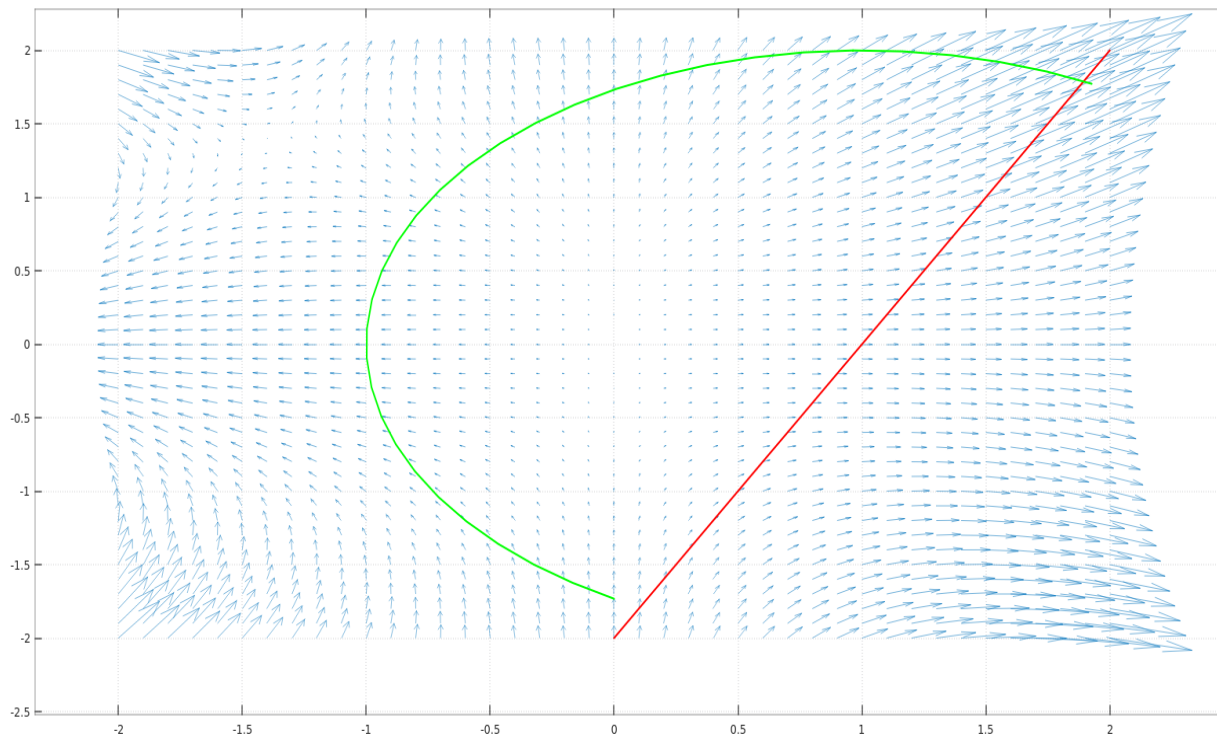
b)

$$I = \varphi(2, 2) - \varphi(0, -2) = \frac{1}{4} \cdot 4 \cdot 8 + 4 + \frac{1}{3} \cdot 8 + C - \left(0 + 0 - \frac{8}{3} + C \right)$$

$$= 12 + \frac{32}{3} + \frac{8}{3} = \frac{52}{3}$$

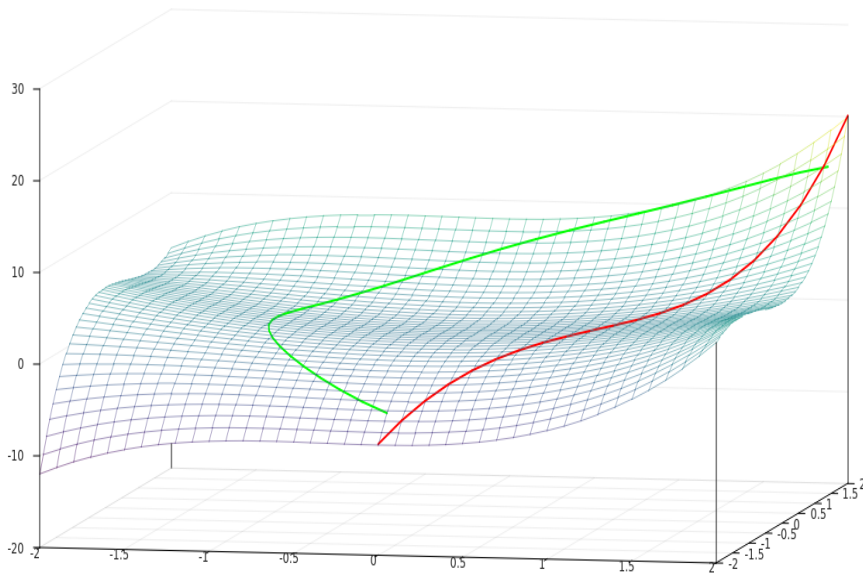
Pr.:

$f = (3/4*x^2*y^2+2x, 1/2*x^3*y+y^2)$; prace mezi body A = [0, -2] a B = [2, 2]?



zobrazeni vektoroveho pole, jak pusobi v kazdem bode v okoli pocatku souradnic

pole f je potencialni
zobrazeni nalezeno potencialu a zvyrazneni pohybu po primce a kruznici
mezi body A a B; vysledna prace je stejna :)



Křivkový integrál skalární funkce.

• Křivkový integrál vektorové funkce.

Křivkový integrál vektorové funkce přes uzavřenou křivku. Greenova Věta.

Potenciální vektorové pole, nalezení potenciálu a aplikace na výpočet křivkového integrálu.

Na tabuli příklady.