

## Matematika II – přednáška 17

### Co bude dneska?

Křívkový integrál vektorové funkce.

Základní vlastnosti křívkového integrálu vektorové funkce.

Fyzikální význam křívkového integrálu vektorové funkce.

Souvislosti mezi křívkovým integrálem skalární a vektorové funkce.

Nějaké příklady

Tyto slidy jsou na adrese

*<http://marijan.fsi.k.cvut.cz/~valasek/teaching.php>*

(pro osobní potřeby).

## Shrnutí co bylo minule

Křívkový integrál skalární funkce (1.druhu).

Výpočet, vlastnosti, použití.

## Křivkový integrál skalární funkce (KI 1.druhu) - opakování

**Definice (křivkový integrál skalární funkce na jednoduché hladké křivce).** Nechť  $C$  je jednoduchá hladká křivka v  $\mathbb{E}_2$  nebo v  $\mathbb{E}_3$  a  $P$  je její parametrizace, definovaná v intervalu  $\langle a, b \rangle$ . Nechť  $f$  je funkce, která je definovaná a omezená na křivce  $C$ . Existuje-li Riemannův integrál  $\int_a^b f(P(t)) \cdot \|\dot{P}(t)\| dt$ , pak o funkci  $f$  říkáme, že je *integrovatelná* na křivce  $C$ . *Křivkový integrál* skalární funkce  $f$  na křivce  $C$  pak označujeme  $\int_C f ds$  a definujeme jej rovnicí

$$\int_C f ds = \int_a^b f(P(t)) \cdot \|\dot{P}(t)\| dt.$$

Říkáme, že “funkce  $f$  je integrovatelná na křivce  $C$ ” či, že “křivkový integrál funkce  $f$  na  $C$  existuje”.

# Křívkový integrál 2. druhu



**Kolik energie je třeba dodat,  
aby míček dolétl do jamky?**



**Spotřeba paliva**

## Vektorová funkce

Používá se buď pojem vektorová funkce nebo vektorové pole. (viz. obrázek).

Značení: Vektorové funkce v  $\mathbb{E}_3$  budeme většinou zapisovat:

$$\mathbf{f}(x, y, z)$$

$$= (U(x, y, z), V(x, y, z), W(x, y, z)) = U(x, y, z) \mathbf{i} + V(x, y, z) \mathbf{j} + W(x, y, z) \mathbf{k}$$

$$\text{nebo zkráceně } \mathbf{f} = (U, V, W) = U \mathbf{i} + V \mathbf{j} + W \mathbf{k}.$$

( $U, V$  a  $W$  jsou souřadnicové funkce vektorové funkce  $f$ .)

V případě vektorové funkce v  $\mathbb{E}_2$  je situace stejná, pouze je zápis o jednu komponentu kratší.

Příklad na tabuli.

## Fyzikální motivace

Na tabuli.

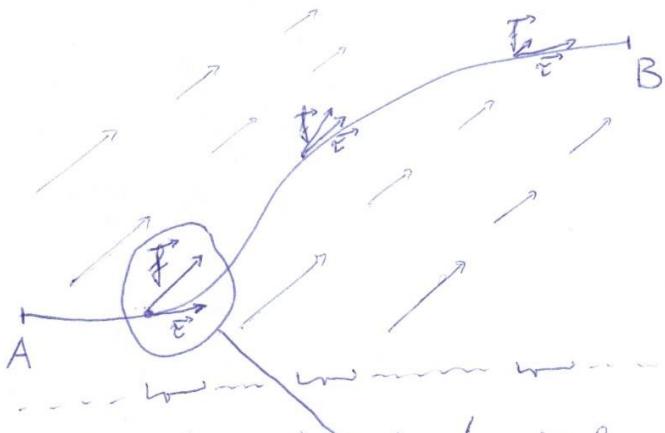
Tržomíte si na středoškolský vznátek pro práci vykonanou silou  $\vec{f}$  po dráze o délce  $l$ ?

(A =)  $W = f \cdot l \cdot \cos \vartheta$ , kde  $\vartheta$  je úhel seřízený mezi vektorem sily  $\vec{f}$  a přímkom, po kterém se těleso pohybuje

Tak nám se tento bodem zabyvat.

Rozdil? Dovolme síle  $\vec{f}$ , aby byla v každém bodě jiná  
(a ne konstantní jako předtím)

a ~~vy~~ přímku nahradíme lib. křivkou.



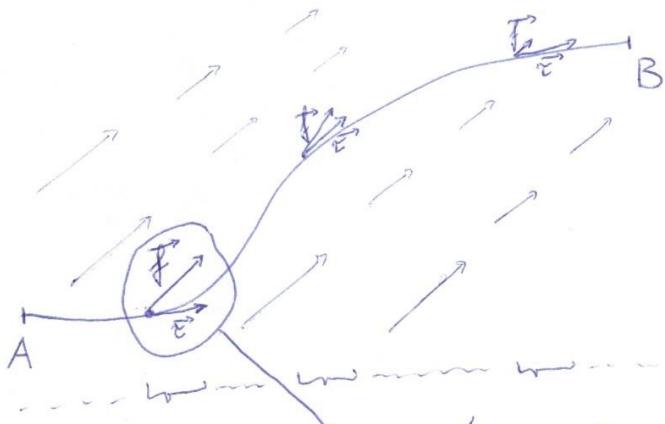
Příspěvky k vykonání práci / spotřebované energii jsou

Trjomináte si na středoškolský vzoreček pro práci vykonanou silou  $\vec{f}$  po dráze o délce  $l$ ?

(A =)  $W = f \cdot l \cdot \cos \vartheta$ , kde  $\vartheta$  je úhel seřízený mezi vektorem sily  $\vec{f}$  a půmkem, po kterém se těleso pohybuje

Tak nám se tento bodem nabídne užívání.

Rozdil? Dovolime síle  $\vec{f}$ , aby byla v každém bodě jiná  
(a ne konstantní jako předtím)  
a tím půmku nahradíme lib. křivkou.



Příspěvek k vykonání práci / spotřebované energii jsou

$$dA = \vec{f}(x_1, y_1, z_1) \cdot \vec{\tau}(x_1, y_1, z_1) \, ds$$

Celkem pak

$$A = (W =) \int_C dA$$

$$= \int_C \vec{f}(x_1, y_1, z_1) \cdot \vec{\tau}(x_1, y_1, z_1) \, ds \quad \left( = \int_C \vec{f}(x_1, y_1, z_1) \cdot \vec{ds} \right)$$

Fyzikální význam:  
že práci ~~přispívají~~ jen  
ta část sily,  
která působí ve směru  
pohybu,  
tj. primitiv  $\vec{f}$  do směru  $\vec{\tau}$ ,  
matematicky  $\vec{f} \cdot \vec{\tau}$ .  
  
← ve souvislosti  $\vec{\tau} \, ds = \vec{ds}$ ,  
neboli  $\vec{ds}$  je vektor  
o délce  $ds$  a směrem  $\vec{\tau}$ .

## Křivkový integrál vektorové funkce - definice

**Definice (křivkový integrál vektorové funkce).** Nechť  $C$  je jednoduchá po částech hladká křivka v  $\mathbb{E}_k$  (kde  $k = 2$  nebo  $k = 3$ ) a  $f$  je vektorová funkce, která je definovaná a omezená na křivce  $C$ . Říkáme, že vektorová funkce  $f$  je *integrovatelná* na křivce  $C$ , je-li skalární funkce  $f \cdot \tau$  integrovatelná na  $C$ . Integrál  $\int_C f \cdot \tau \, ds$  nazýváme *křivkovým integrálem* vektorové funkce  $f$  na křivce  $C$  a označujeme jej kratším způsobem  $\int_C f \cdot \, ds$ .

Místo “křivkový integrál vektorové funkce” se často používá název *křivkový integrál 2. druhu*.

Základním významem je práce kterou vykoná síla  $f$  působící po dráze  $C$ .

## Zápis KI 2.druhu

Z definice vyplývá, že zapisujeme  $\tau \, ds = d\mathbf{s}$ .

## Zápis KI 2.druhu

Z definice vyplývá, že zapisujeme  $\tau \, ds = d\mathbf{s}$ .

$d\mathbf{s}$  je nekonečně krátký vektor, jehož složky jsou  $dx$ ,  $dy$  a  $dz$ . Použijeme-li toto značení, můžeme psát

$$\tau \, ds = d\mathbf{s} = (dx, dy, dz) = \mathbf{i} \, dx + \mathbf{j} \, dy + \mathbf{k} \, dz.$$

## Zápis KI 2.druhu

Z definice vyplývá, že zapisujeme  $\tau \, ds = d\mathbf{s}$ .

$d\mathbf{s}$  je nekonečně krátký vektor, jehož složky jsou  $dx$ ,  $dy$  a  $dz$ . Použijeme-li toto značení, můžeme psát

$$\tau \, ds = d\mathbf{s} = (dx, dy, dz) = \mathbf{i} \, dx + \mathbf{j} \, dy + \mathbf{k} \, dz.$$

$\mathbf{f}$  je vektorová funkce, když ji rozepíšeme do složek jako  $\mathbf{f} = (U, V, W)$ , pak můžeme skalární součin  $\mathbf{f} \cdot d\mathbf{s}$  vyjádřit jako:

$$\mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = (U, V, W) \cdot (dx, dy, dz) = U \, dx + V \, dy + W \, dz$$

a křivkový integrál funkce  $\mathbf{f}$  lze potom zapsat jako

$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \int_C (U \, dx + V \, dy + W \, dz).$$

Příklad na tabuli.

## Důležité vlastnosti křivkového integrálu vektorové funkce

Křivkový integrál vektorové funkce je definován pomocí křivkového integrálu skalární funkce, tj. vlastnosti zůstávají stejné.

Vyjímkou je

**Věta.** Je-li vektorová funkce  $\mathbf{f}$  integrovatelná na křivce  $C$ , pak je integrovatelná i na křivce  $-C$  a

$$\int_{-C} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = - \int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s}.$$

Změní-li se znaménko tečného vektoru tak se též změní znaménko celého integrálu.

## Důkaz závislosti na orientaci

~~Počítejme~~  $\int_C \vec{f} \cdot d\vec{s}$ .

Protože je kružka  $C$  ořešně orientovana' (než  $C$ ),  
je i její lemový vektor ořešně orientovaný

$$\vec{\tau}_{-C} = -\vec{\tau}_C.$$

Pak

$$\begin{aligned} \int_C \vec{f} \cdot d\vec{s} &= \int_{-C} \vec{f} \cdot \vec{\tau}_C d\vec{s} = \int_{-C} \vec{f} \cdot (-\vec{\tau}_C) d\vec{s} = \cancel{\int_{-C} \vec{f} \cdot d\vec{s}} \\ &= - \int_C (\vec{f} \cdot \vec{\tau}_C) d\vec{s} = - \int_C \vec{f} \cdot d\vec{s} \quad \blacksquare \end{aligned}$$

## Memo technická pomocka

kruž. int. se skalarním  $f$ -em =  $\int_C f d\vec{s}$  má  $\frac{f_{pr.}}{\text{význam maf. hmotnosti dráhy}}$   
tj. nezávisí na tom, kde má dráhu začátek  
a konec

kruž. int. se vektorovým  $f$ -em =  $\int_C \vec{f} \cdot d\vec{s}$  má  $\frac{f_{pr.} \text{ význam vykonání práce podél kružky}}{\text{tj. ta závisí na orientaci kružky,}}  
aneb je rozdíl, jestli jde do kopce nebo z kopce!$

## Výpočet křívkového integrálu vektorové funkce

Nechť  $\mathbf{f} = (u, v, w)$  je vektorová funkce,  $C$  JHK a  $P$  je parametrizace křivky  $C$  definovaná na intervalu  $\langle a, b \rangle$ .

Dále předpokládejme, že křivka  $C$  je orientována souhlasně s parametrizací  $P$ .

## Výpočet křívkového integrálu vektorové funkce

Nechť  $\mathbf{f} = (u, v, w)$  je vektorová funkce,  $C$  JHK a  $P$  je parametrizace křivky  $C$  definovaná na intervalu  $\langle a, b \rangle$ .

Dále předpokládejme, že křivka  $C$  je orientována souhlasně s parametrizací  $P$ .

Jednotkový tečný vektor v každém bodě  $P(t)$  ( $t \in \langle a, b \rangle$ ) křivky  $C$  je  $\boldsymbol{\tau} = \dot{P}(t)/\|\dot{P}(t)\|$

## Výpočet křívkového integrálu vektorové funkce

Nechť  $\mathbf{f} = (u, v, w)$  je vektorová funkce,  $C$  JHK a  $P$  je parametrizace křivky  $C$  definovaná na intervalu  $\langle a, b \rangle$ .

Dále předpokládejme, že křivka  $C$  je orientována souhlasně s parametrizací  $P$ .

Jednotkový tečný vektor v každém bodě  $P(t)$  ( $t \in \langle a, b \rangle$ ) křivky  $C$  je  $\boldsymbol{\tau} = \dot{P}(t)/\|\dot{P}(t)\|$

Dostáváme

$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \int_C \mathbf{f} \cdot \boldsymbol{\tau} \, ds = \int_a^b \mathbf{f}(P(t)) \cdot \frac{\dot{P}(t)}{\|\dot{P}(t)\|} \|\dot{P}(t)\| \, dt,$$
$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \int_a^b \mathbf{f}(P(t)) \cdot \dot{P}(t) \, dt.$$

## Výpočet křívkového integrálu vektorové funkce

Nechť  $\mathbf{f} = (u, v, w)$  je vektorová funkce,  $C$  JHK a  $P$  je parametrizace křivky  $C$  definovaná na intervalu  $\langle a, b \rangle$ .

Dále předpokládejme, že křivka  $C$  je orientována souhlasně s parametrizací  $P$ .

Jednotkový tečný vektor v každém bodě  $P(t)$  ( $t \in \langle a, b \rangle$ ) křivky  $C$  je  $\boldsymbol{\tau} = \dot{P}(t)/\|\dot{P}(t)\|$

Dostáváme

$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \int_C \mathbf{f} \cdot \boldsymbol{\tau} \, ds = \int_a^b \mathbf{f}(P(t)) \cdot \frac{\dot{P}(t)}{\|\dot{P}(t)\|} \|\dot{P}(t)\| \, dt,$$
$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \int_a^b \mathbf{f}(P(t)) \cdot \dot{P}(t) \, dt.$$

Pozn.: opačně orientovaný tečný vektor, vzorec v  $\mathbb{E}_2$ , po částech JHK.

Příklady na tabuli.

Def:

Je-li křivka  $C$  jednoznačná po částech klouzavá křivka (JHK),

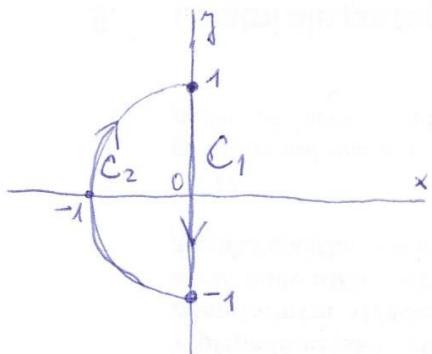
tj. dá-li se zapsat jako  $C = \bigcup_{i=1}^n C_i$ , kde křivky  $C_i$  jsou JHK,

pak kružkový integrál vekt. f. ee po křivce definujeme jako

$$\int_C \vec{f} \cdot d\vec{s} = \sum_{i=1}^n \int_{C_i} \vec{f} \cdot d\vec{s},$$

na předpokladu, že jednoznačné integrály  $\int_{C_i} \vec{f} \cdot d\vec{s}$  existují.

PF: Jakou pravou výkonal sílu  $\vec{f}$  po krivce  $C$ ?  
 $\int_C \vec{f} \cdot d\vec{\alpha} = ?$ , kde  $C = C_1 \cup C_2$ ,  $C_1$  =niceka mri  $[0,1]$  a  $B = [0, -1]$   
 $C_2$  = falkovná mreža  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $y \leq 0$   
 a  $A = [0, -1]$   
 $\therefore \vec{f} = (y, -x)$ .



Parametrisace:

$C_1$ :

$$\begin{aligned} x &= 0 \\ y &= 1-2t, \quad t \in [0, 1], \text{ sonklasné orient.} \end{aligned}$$

Dále

$$\int_C \vec{f} \cdot d\vec{s} = \int_{C_1} \vec{f} \cdot d\vec{s} + \int_{C_2} \vec{f} \cdot d\vec{s}$$

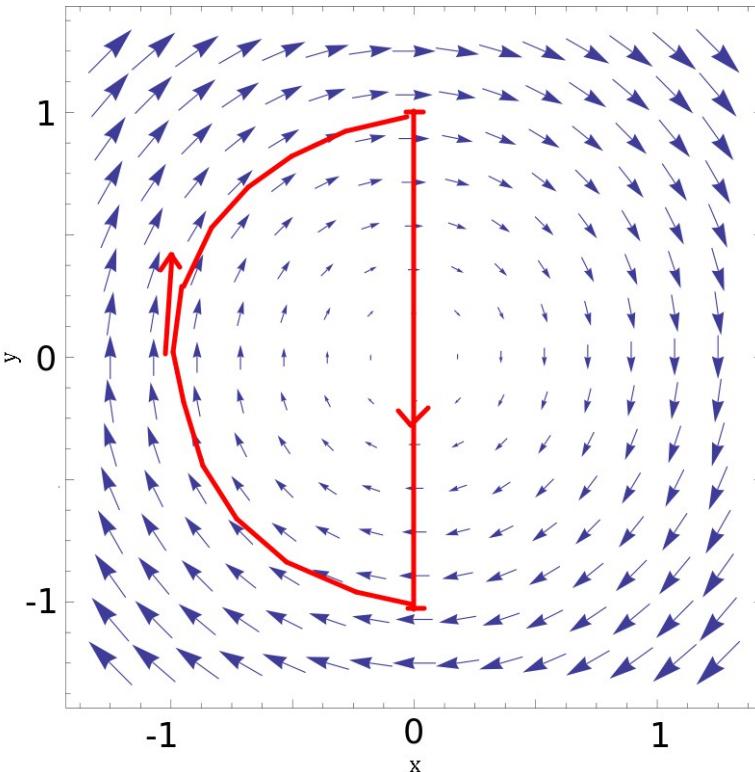
$\overbrace{\hspace{1cm}}$        $\overbrace{\hspace{1cm}}$   
 $I_1$                    $I_2$

$$I_1 = \int_{C_1} (\gamma, -x) \cdot d\vec{s} = \int_0^1 (1-2t, 0) \cdot (0, -2) dt = \int_0^1 0+0 dt = \underline{\underline{0}}$$

$$I_2 = \int_{C_2} (\gamma, -x) \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{f}(P(t)) \cdot \dot{P}(t) dt.$$

$\int_a^b \vec{f}(P(t)) \cdot \dot{P}(t) dt.$        $\int_{\pi/2}^{3\pi/2} \underbrace{\sin^2 t + \cos^2 t}_{=1} dt = [t]_{\pi/2}^{3\pi/2} = \pi$   
 $\int_{\pi/2}^{3\pi/2} (\sin t, -\cos t) \cdot (-\sin t, \cos t) dt = \int_{\pi/2}^{3\pi/2} P_2(t) dt$   
orientace

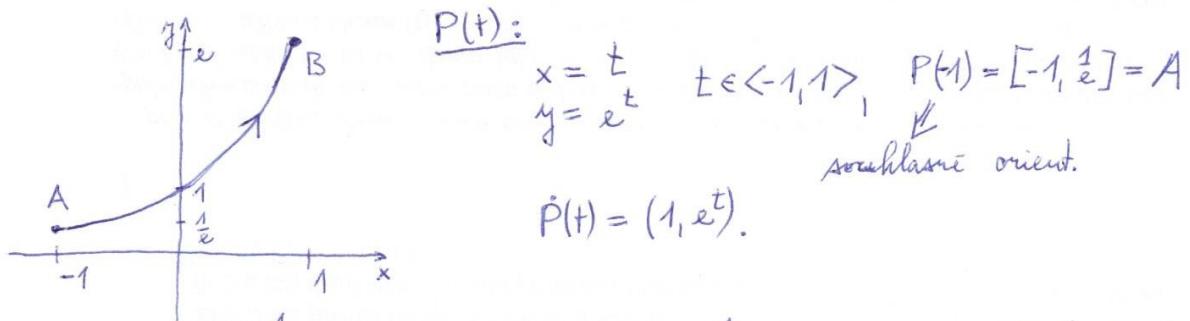
$$\int_C \vec{f} \cdot d\vec{s} = I_1 + I_2 = 0 + \pi = \pi \quad \text{Dyslektické prace je } \pi \text{ [jednotek].}$$



P<sub>F<sub>22</sub></sub>

Spouštějte  $\int_C dx + \frac{1}{y} \ln y dy$ , kde  $C$  je dráha  $y = e^x$ ,  $|x| \leq 1$   
a počátek má  $x = -1$ .

$\tilde{f}: \vec{f} = (1, \frac{1}{y} \ln y) \rightarrow y \neq 0 \wedge y > 0 \Rightarrow D_f = \{[x, y] \in \mathbb{E}^2 \mid y > 0\}.$



$$I = \int_{-1}^1 \left(1, \frac{1}{e^t} \ln e^t\right) \cdot (1, e^t) dt = \int_{-1}^1 \left(1 + \frac{\ln e^t}{t}\right) dt = \left[t + \frac{t^2}{2}\right]_{-1}^1 = \left(1 + \frac{1}{2}\right) - \left(-1 + \frac{1}{2}\right) = 2,$$

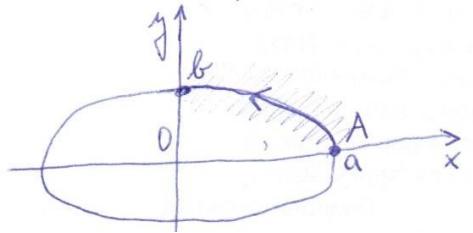
$$\int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{s} = \int_a^b \mathbf{f}(P(t)) \cdot \dot{P}(t) dt.$$

Pří:

Jakou energii spotřebuje písobením sily  $\vec{f}$  po obvodu danej elipsy  $C$ ?

$$\int_C (-y, x) \cdot d\vec{s} = ? , \quad C \equiv \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 , \quad x \geq 0 , \quad y \geq 0 , \quad A = [a, 0].$$

→ elipsa s polosach  $a, b$



P(t):

$$x = a \cos t , \quad t \in \langle 0, \pi/2 \rangle$$

ověření: