

HARMONOGRAM

1.	17.2. Po S 1P	18.2. Út S	19.2. St S	20.2. Čt S 1C: 3, 4, 6, 8	21.2. Pá S 1C: 10
2.	24.2. Po L 2P	25.2. Út L	26.2. St L	27.2. Čt L 1C: 1, 2, 5, 7	28.2. Pá L 1C: 9
3.	3.3. Po S 3P	4.3. Út S	5.3. St S	6.3. Čt S 2C: 3, 4, 6, 8	7.3. Pá S 2C: 10
4.	10.3. Po L 4P	11.3. Út L	12.3. St L	13.3. Čt L 2C: 1, 2, 5, 7	14.3. Pá L 2C: 9
5.	17.3. Po S 5P Aplikace	18.3. Út S	19.3. St S	20.3. Čt S 3C: 3, 4, 6, 8	21.3. Pá S 3C: 10
6.	24.3. Po L 6P	25.3. Út L	26.3. St L	27.3. Čt L 3C: 1, 2, 5, 7	28.3. Pá L 3C: 9
7.	31.3. Po S 7P	1.4. Út S	2.4. St S	3.4. Čt S 4C: 3, 4, 6, 8	4.4. Pá S 4C: 10
8.	7.4. Po L	8.4. Út L	9.4. St L	10.4. Čt L 4C: 1, 2, 5, 7	11.4. Pá L 4C: 9
9.	14.4. Po S	15.4. Út S	16.4. St S	17.4. Čt S 5C: 3, 4, 6, 8	18.4. Pá S Velikonoce
10.	21.4. Po L Velikonoce	22.4. Út L	23.4. St L	24.4. Čt L 5C: 1, 2, 5, 7	25.4. Pá L 5C: 9
11.	28.4. Po S	29.4. Út S STČ	30.4. St S	1.5. Čt S Státní svátek	2.5. Pá S 5C: 10
12.	5.5. Po L	6.5. Út L	7.5. St L	8.5. Čt L Státní svátek	9.5. Pá L 6C: 9
13.	12.5. Po S	13.5. Út S	14.5. St S Rektorský den	15.5. Čt S 6C: 3, 4, 6, 8	16.5. Pá S 6C: 10
14.	19.5. Po L	20.5. Út L=Út S	21.5. St L=St S	22.5. Čt L 6C: 1, 2, 5, 7	23.5. Pá L=Pá S 7C: 10

HARMONOGRAM PŘEDNÁŠEK

Po 9:00 – 10:30, T4:D1-366		
1P	17. 2.	<p>Informace o předmětu Křivky – definice, analytické vyjádření. Bézierova křivka – definice, vlastnosti, odvození Bernsteinových polynomů, de Casteljau algoritmus, Rhino Spojitost – geometrická a parametrická.</p>
2P	24. 2.	<p>Napojení Bézierových křivek – podmínky C^0, C^1, C^2 spojitého napojení Bézierových křivek stejného i různého stupně a C^3 spojitého napojení Bézierových kubik, vlastnosti Bézierových křivek při aplikaci de Casteljau algoritmu, Rhino Coonsova kubika – definice, vlastnosti, vztah k Bézierově kubice, spojitost napojení (Coonsův kubický B-spline), Rhino</p>
3P	3. 3.	<p>Interpolační C^2 spojitá křivka 3. stupně – obecné odvození pro 4 definiční body, volba okrajových podmínek, soustava rovnic pro výpočet řídicích bodů Bézierových segmentů, soustava rovnic pro výpočet tečných vektorů Fergusonových segmentů Ukotvená křivka – definice, vlastnosti, konstrukce krajních bodů segmentů (uzlů) a tečných vektorů v nich, vztah k Bézierově, Coonsově a Fergusonově kubice. Rhino</p>
4P	10. 3.	<p>Plocha – definice, vlastnosti, parametrické křivky, tečné vektory parametrických křivek, zkrut, plát, rohy, okraje. Bézierova plocha – definice, vlastnosti. Plátování – podmínky C^0, C^1, C^2 a C^3 spojitého napojení Bézierových ploch stejného stupně, Rhino</p>
5P	17. 3.	<p>doc. Ing. Ivana Linkeová, Ph.D., Ing. Jaroslav Cibulka přednášky o aplikacích témat probíraných v předmětu</p>
6P	24. 3.	<p>Ukotvená plocha – definice, vlastnosti, Rhino Bézierova kompozice a dekompozice ukotvené plochy</p>
7P	31. 3.	<p>Přímková přechodová plocha – definice, vlastnosti, Rhino Plocha hyperbolického paraboloidu – definice, vlastnosti, Rhino Coonsova bilineární plocha – definice, vlastnosti, Rhino De Casteljau algoritmus pro plochy</p>

HARMONOGRAM CVIČENÍ

T4:A1-405b	
1C	<p>Informace o předmětu Rhino – registrace na rhino3d.com > kg_pgr_rhino > Rhino 7 Bézierova křivka – vektorová rovnice křivky a jejího tečného vektoru, de Casteljau algoritmus konstrukce bodu a tečného vektoru v něm, náčrt křivky, Rhino. Fergusonova kubika – definice, vlastnosti, vztah k Bézierově kubice</p>
2C	<p>Napojení Bézierových křivek stejného stupně – určení souřadnic řídicích bodů Bézierovy křivky stejného stupně připojované s C^0, C^1, C^2 spojitostí výpočtem a konstrukcí. Modelování v Rhinu, ověření spojitosti v Rhinu. Napojení Bézierových křivek různého stupně – určení souřadnic řídicích bodů Bézierovy křivky různého stupně připojované s C^0, C^1, C^2 spojitostí výpočtem a konstrukcí. Modelování v Rhinu, ověření spojitosti v Rhinu. Napojení Bézierových kubik s C^3 spojitostí – určení souřadnic řídicích bodů Bézierovy kubiky připojované s C^3 spojitostí konstrukcí. Modelování v Rhinu, ověření spojitosti v Rhinu.</p>
3C	<p>Ukotvená křivka – vektorová rovnice segmentu křivky, vztahy mezi křivkami. Interpolační křivka (4 definiční body) – z Bézierových kubik napojených s C^2 spojitostí, stanovení okrajových podmínek, řešení soustavy rovnic pro výpočet řídicích bodů, konstrukce křivky a ověření spojitosti v Rhinu, převod na ukotvenou křivku v Rhinu.</p>
4C	<p>Bézierova plocha – určení vektorové rovnice plochy, okrajů, tečných vektorů, zkrutu, určení souřadnic rohů, tečných vektorů a zkrutů v rozích, náčrt plochy, de Casteljau algoritmus konstrukce bodu na okraji a v ploše. Modelování v Rhinu. Napojení Bézierových bikubických ploch – určení souřadnic řídicí sítě Bézierovy plochy připojované C^0, C^1, C^2, C^3 spojitostí výpočtem i konstrukcí. Modelování v Rhinu, testování požadované spojitosti.</p>
5C	<p>Napojení Bézierových bikubických ploch – pokračování. Ukotvená plocha – konstrukce v Rhinu z C^2 spojitě napojených Bézierových bikubických ploch.</p>
6C	<p>Coonsova bilineární plocha, přímková přechodová plocha a plocha hyperbolického paraboloidu – vektorová rovnice plochy, okrajů, tečných vektorů, zkrutu, určení souřadnic rohů, tečných vektorů a zkrutů v rozích, náčrt plochy. Modelování v Rhinu.</p>